**采购需求**

**一、为落实政府采购政策需满足的要求：**

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **序号** | **政策名称** | **内容** |
| 1 | 政府采购促进中小企业发展 | 提供材料详见招标文件第六章“报价文件” |
| 2 | 政府采购支持监狱企业发展 | 提供材料详见招标文件第六章“报价文件” |
| 3 | 政府采购促进残疾人就业 | 提供材料详见招标文件第六章“报价文件” |
| 4 | 政府强制采购节能产品 | 不适用 |
| 5 | 政府优先采购节能、环保产品 | 提供材料详见招标文件第六章“商务和技术文件” |
| 6 | 政府采购进口产品 | 不允许采购进口产品 |

**二、采购资金的支付方式、时间、条件：**

|  |  |
| --- | --- |
| **▲质量保证金** | 1.合同签订后一周内，中标人向采购人提交合同金额5%的质量保证金，质量保证金在质保期内无质量问题和维护问题，质保期满后，于一周内退还（不计息）；  2.提交方式：支票、汇票、本票等非现金形式。 |
| **▲付款方式** | 合同签订后30个工作日内，采购人向中标人支付合同金额的50%；货物送达指定地点，经采购人验收合格后30个工作日内且中标人已提交质量保证金的，采购人向中标人支付合同金额的50%。 |

**三、服务要求（技术要求里另有注明的以技术要求为准）：**

|  |  |
| --- | --- |
| 质保期 | 3年 |
| 服务标准 | 质保期内因不能排除的故障而影响工作的情况每发生一次，其质保期相应延长60天，质保期内因货物本身缺陷造成各种故障应由中标人免费予以更换，否则将扣除质量保证金作为对采购人的补偿。质保期满后，仅收取零配件成本费用，免人工费、差旅费，所涉及软件终身免费升级。 |
| 服务效率 | 合同货物出现故障后，中标人接到采购人通知应在不超过2小时内做出响应，不超过2个工作日内解决故障。 |
| 交付时间和地点 | 交付时间：合同签订后30日内交付并安装完毕。  交货地点：采购人指定地点。 |
| 验收标准 | 1.中标人应提供合同货物的有效检验文件，经采购人认可后，与合同的性能指标一起作为合同货物验收标准。采购人对样品（如有）验收合格后，双方共同签署验收样品合格证书，在合同期限内采购人将对中标人提供的货物进行抽检验收，验收中发现合同货物达不到样品验收标准或合同规定的性能指标，中标人必须更换合同货物，并负担由此给采购人造成的损失，直到验收合格为止。  2.投标人应于投标文件中提供合同货物的验收标准和检测办法，并在验收中提供采购人认可的相应检测手段，验收标准应符合中国有关的国家、地方、行业的标准，如若中标，经采购人确认后作为验收的依据。  3.如中标人委托国内代理（或其他机构）负责安装或配合安装，应在签约时指明，但中标人仍要对合同货物及其安装质量负全部责任。  4.验收费用由中标人承担。 |
| 其他技术、服务要求 | 1.培训：  1.1 中标人应对采购人的操作人员、维修人员免费进行培训。  1.2 中标人应提供相应的培训计划：培训3年内不少于3次，每次不少于8个小时。  1.3 标人应对上述内容的实现方式、地点、人数、时间在投标文件中详细说明。  2.技术支持：  中标人应及时免费提供合同货物软件的升级，免费提供合同货物新功能和应用的资料。  3.安装调试（若需要安装调试）：  3.1 安装地点：采购人指定地点。  3.2 安装完成时间：接到采购人通知后在7日内完成安装和调试，如在规定的时间内由于中标人的原因不能完成安装和调试，中标人应承担由此给采购人造成的损失。  3.3 安装标准：符合我国国家有关技术规范要求和技术标准，所有的软件和硬件必须保证同时安装到位。  3.4 中标人免费提供合同货物的安装服务。  3.5 中标人在投标文件中应提供安装调试计划、对安装场地和环境的要求。 |

**四、技术要求**

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| **序号** | **设备名称** | **数量** | **单位** | **说明** |
| 1 | 单臂协作机器人 | 1 | 台 | ★1. 自由度：6轴；  2. 有效负载：≥3kg；  3. 有效工作半径：≥400mm；  4. 重复定位精度：＜±0.05mm；  5. 关节范围：±360°；  6. 速度：所有关节180°/s；  ★7. 编程方式：图形化编程、拖拽编程；  ★8. 示教器类型：移动终端（PAD/手机） APP；  9. 通讯标配：TCP/IP，无线网络；  10. IP防护等级：IP54；  11. 供电电源：市电。  参考图片： |
| 2 | 双臂协作机器人  （核心产品） | 1 | 台 | ★1. 自由度：单臂7×2；  2. 最大负载:6kg（3kg×2）；  3. 有效工作半径：600mm×2；  4. 重复定位精度：±0.02mm；  5. 末端最大直线速度：1.0m/s；  6. 控制系统：集成在机器人内部；  ★7. 编程方式：拖拽编程；  ★8. 示教器类型：移动终端（PAD/手机）APP；  9. 通讯方式：TCP/IP，无线网络；  10. IP防护等级：IP30；  11. 供电电源：市电。  参考图片： |
| 3 | 夹爪配件（两指） | 1 | 个 | 1. 类型:柔性；  2. 最大夹持范围：250mm；  3. 最大负荷：3000g；  4. 精度：0.08mm；  5. 工作频次（cpm）：≤110。 |
| 4 | 夹爪配件（六指） | 2 | 个 | 1. 类型:柔性；  2. 最大夹持范围：300mm；  3. 最大负荷：5000g；  4. 精度：0.08mm；  5. 工作频次（cpm）：≤110。 |

**注：**

**1.除招标文件中所明确的技术规格和品牌外，欢迎其他能满足本项目技术需求且性能相当于或高于所明确品牌的产品参加投标报价。同时在采购需求偏离表中作出详细对比说明。**

**2.如技术要求中未特别注明需执行的国家相关标准、行业标准、地方标准或者其他标准、规范，则统一执行最新标准、规范。**